

COGNOME  NOME  N. Matricola

FIRMA

**Analisi Numerica I - Secondo appello a.a. 2017–2018**  
6 febbraio 2018

**Esercizio 1**

Si vuole risolvere il sistema lineare  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , dove

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

con il metodo iterativo

$$\text{dato } \mathbf{x}^{(0)}, \quad \mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha D^{-1}(\mathbf{b} - A\mathbf{x}^{(k)}).$$

dove  $\alpha \in \mathbb{R}$  e  $D$  matrice diagonale con  $d_{i,i} = a_{i,i}$ , per  $i = 1, 2, 3$ .

1. Dire per quali valori del parametro  $\alpha$  il metodo è consistente.
2. Dire per quali valori del parametro  $\alpha$  il metodo è convergente.
3. Calcolare il valore ottimale di  $\alpha$ .

**Risoluzione** Il metodo assegnato è un metodo di Richardson stazionario con  $P = D$ . Dalla teoria sappiamo che

1. Consistenza sse  $\alpha \neq 0$
2. Convergenza sse  $\frac{2\operatorname{Re}(\lambda_i)}{\alpha|\lambda_i|} > 1$ , per  $i = 1, 2, 3$  o, nel caso in cui gli autovalori di  $D^{-1}A$  siano tutti positivi sse  $0 < \alpha < 2/\lambda_{\max}$
3. se gli autovalori di  $D^{-1}A$  sono tutti positivi  $\alpha_{\text{opt}} = 2/(\lambda_{\max} + \lambda_{\min})$ .

. Nell'esercizio assegnato:

1. Il metodo è consistente sse  $\alpha \neq 0$ .
2. Calcolo  $\lambda_i$ , per  $i = 1, 2, 3$ , autovalori di  $D^{-1}A$ :

$$\det(D^{-1}A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 - \lambda & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2}{3} & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \left[ (1 - \lambda)^2 - \frac{7}{12} \right] = 0$$

Autovalori di  $D^{-1}A$ :

$$\lambda_1 = 1 + \sqrt{\frac{7}{12}} > \lambda_2 = 1 > \lambda_3 = 1 - \sqrt{\frac{7}{12}} > 0$$

sono tutti positivi e quindi il metodo converge sse  $0 < \alpha < \frac{2}{1 + \sqrt{\frac{7}{12}}}$

3.  $\alpha_{\text{opt}} = 2/(\lambda_{\max} + \lambda_{\min}) = 1$

Se non ho riconosciuto Richardson (più complesso):

1. Consistenza sse i sistemi lineari  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  e  $\mathbf{x} = \mathbf{x} + \alpha D^{-1}(\mathbf{b} - A\mathbf{x})$ , cioè  $\boxed{\alpha \neq 0}$ .
2. Convergenza sse la matrice di iterazione  $B(\alpha) = I - \alpha D^{-1}A$  ha raggio spettrale  $\rho(B(\alpha)) < 1$  o equivalentemente se i tre autovalori sono in modulo minori di 1.  $\lambda_i(B(\alpha)) = 1 - \alpha\lambda_i$  Da cui si ha:

$$\lambda_1(B(\alpha)) = 1 - \alpha \left(1 + \sqrt{\frac{7}{12}}\right), \quad \lambda_2(B(\alpha)) = 1 - \alpha, \quad \lambda_3(B(\alpha)) = 1 - \alpha \left(1 - \sqrt{\frac{7}{12}}\right)$$

e quindi condizione di convergenza:  $|\lambda_i(B(\alpha))| < 1$ , per  $i = 1, 2, 3$ :

$$\left\{ \begin{array}{l} \left|1 - \alpha \left(1 + \sqrt{\frac{7}{12}}\right)\right| < 1 \\ |1 - \alpha| < 1 \\ \left|1 - \alpha \left(1 - \sqrt{\frac{7}{12}}\right)\right| < 1 \end{array} \right\} \iff \left\{ \begin{array}{l} 0 < \alpha < \frac{2}{1 + \sqrt{\frac{7}{12}}} \\ 0 < \alpha < 2 \\ 0 < \alpha < \frac{2}{1 - \sqrt{\frac{7}{12}}} \end{array} \right\} \iff \boxed{0 < \alpha < \frac{2}{1 + \sqrt{\frac{7}{12}}}}$$

3. Devo calcolare quando il raggio spettrale di  $B(\alpha)$  è minimo: questo succede nel punto di minimo della funzione:

$$g(\alpha) = \max_{i=1,2,3} \{|\lambda_i(B(\alpha))|\} = \max \left\{ \left|1 - \alpha \left(1 + \sqrt{\frac{7}{12}}\right)\right|, |1 - \alpha|, \left|1 - \alpha \left(1 - \sqrt{\frac{7}{12}}\right)\right| \right\}$$

Il punto di minimo si troverà necessariamente nell'intervallo  $\left(0, \frac{2}{1 + \sqrt{\frac{7}{12}}}\right)$  e precisamente nel punto di intersezione di

$$-1 + \alpha \left(1 + \sqrt{\frac{7}{12}}\right) \quad 1 - \alpha \left(1 - \sqrt{\frac{7}{12}}\right)$$

che è  $\boxed{\alpha = 1}$ .

## Esercizio 2

Si vuole calcolare l'integrale

$$I = \int_0^1 x e^{2x} dx. \quad (1)$$

1. Fornire una maggiorazione dell'errore  $E_{CS}$  che si commette utilizzando la formula di Cavalieri-Simpson considerando in totale  $n = 8$  sottintervalli di lunghezza uguale dell'intervallo  $[0, 1]$ .
2. Volendo utilizzare il metodo dei trapezi, in quanti sottintervalli è necessario suddividere l'intervallo  $[0, 1]$  per avere un errore  $E_T \leq E_{CS}$  del punto precedente?

**N.B.** Non è richiesto il calcolo del valore approssimato dell'integrale.

### Risoluzione

1. Formula dell'errore del metodo di Cavalieri-Simpson, considerando  $h = \frac{b-a}{n}$ :

$$E_{CS} \leq \frac{b-a}{180} \|f^{(IV)}\|_{\infty} h^4$$

Derivate di  $f(x) = x e^{2x}$ :

$$f'(x) = e^{2x} + 2x e^{2x}; \quad f''(x) = 4e^{2x} + 4x e^{2x}; \quad f'''(x) = 12e^{2x} + 8x e^{2x}; \quad f^{(IV)} = 32e^{2x} + 16x e^{2x}$$

Norma di  $f^{(IV)}$ :  $\|32e^{2x} + 16x e^{2x}\|_{\infty} = 32e^2 + 16e^2 = 48e^2 = 354.675$

$$E_{CS} \leq \frac{1}{180} 354.675 \cdot 8^{-4} = 0.00048 = 4.8 \cdot 10^{-4}$$

2. Utilizzando la formula dell'errore dei Trapezi:

$$E_T \leq \frac{b-a}{12} \|f''\|_{\infty} h^2 < 4.8 \cdot 10^{-4}$$

si ottiene, evidenziando che  $\|f''\|_{\infty} = f''(1) = 4e^2 + 4e^2 = 8e^2 = 59.12$ ,

$$n > \sqrt{\frac{(b-a)^3 \|f''\|_{\infty}}{12 \cdot 4.8 \cdot 10^{-4}}} = \sqrt{\frac{\|f''\|_{\infty}}{12 \cdot 4.8 \cdot 10^{-4}}} = \sqrt{\frac{59.12 \cdot 10^4}{57.6}} = 101.31$$
$$\implies \boxed{n \geq 102}.$$

### Esercizio 3

Per l'approssimazione del problema di Cauchy

$$y'(t) = f(t, y(t)), \quad y(t_0) = y_0; \quad t \in (t_0, t_0 + T], \quad (2)$$

si consideri il seguente schema numerico: dato  $u_0 = y_0$ ,

$$u_{n+1} = \frac{7}{4}u_n - \frac{7}{8}u_{n-1} + \frac{1}{8}u_{n-2} + \frac{h}{8}[4f(t_n, u_n)] - 2f(t_{n-1}, u_{n-1}) + f(t_{n-2}, u_{n-2})] \quad (3)$$

1. Studiare la consistenza del metodo.
2. Studiare la zero-stabilità del metodo.
3. Nel problema (2) si considerino  $f(t, y) = -y^2$  e dato iniziale  $y(1) = 1$ ; la soluzione esatta risulta  $y(t) = \frac{1}{t}$ .  
Posto  $h = 0.2$ , si calcoli l'approssimazione della soluzione in  $t = 1.8$ . Come dati iniziali per il metodo (3), si considerino i valori della soluzione esatta. Per i calcoli si usino 5 cifre.

**Risoluzione** Metodo a tre passi:  $p = 2$ .

1. Consistenza: OK perché

$$\sum_{j=0}^2 a_j = \frac{7}{4} - \frac{7}{8} + \frac{1}{8} = 1 \quad - \sum_{j=0}^2 j a_j + \sum_{j=0}^2 b_j = \frac{7}{8} - 2\frac{1}{8} + \frac{1}{2} - \frac{1}{4} + \frac{1}{8} = 1$$

2. Zero-stabilità: Polinomio  $\rho(r) = r^3 - \frac{7}{4}r^2 + \frac{7}{8}r - \frac{1}{8}$ . Grazie alla consistenza,  $r_0 = 1$  è radice e quindi:

$$\rho(r) = (r - 1) \left( r^2 - \frac{3}{4}r - \frac{1}{8} \right) = (r - 1) \left( r - \frac{1}{2} \right) \left( r - \frac{1}{4} \right)$$

La condizione delle radici è soddisfatta. Di conseguenza il metodo è zero-stabile.

3. Si deve calcolare  $u_4$ , noti  $u_0 = 1$ ,  $u_1 = 1/1.2 = .83333$ ,  $u_2 = 1/1.4 = .71429$ . Si devono quindi eseguire due passi del metodo.

$n$	$t_n$	$u_n$	$u_{n-1}$	$u_{n-2}$	$f(t_n, u_n)$	$f(t_{n-1}, u_{n-1})$	$f(t_{n-2}, u_{n-2})$	$t_{n+1}$	$u_{n+1}$
3	1.4	.71429	.83333	1	-.51021	-.69444	-1	1.6	.60454
4	1.6	.49683	.71429	.83333	-.36546	-.51021	-.69444	1.8	<span style="border: 1px solid black; padding: 2px;">.50871</span>

## Esercizio 4

- i) Scrivere una funzione di Matlab che implementi il metodo della sostituzione in avanti per la risoluzione di un sistema lineare con matrice triangolare inferiore.
- ii) Scrivere una funzione di Matlab che implementi il seguente metodo iterativo per l'approssimazione della soluzione di un sistema lineare della forma  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ : se  $P$  è la parte triangolare inferiore di  $A$  e  $\alpha$  è un numero reale nell'intervallo  $(0, 2)$ ,

$$\begin{aligned} &\mathbf{x}^{(0)} \text{ assegnato} \\ &\text{Per } k \geq 0 \\ &\quad \mathbf{r}^{(k)} = \mathbf{b} - A\mathbf{x}^{(k)} \\ &\quad P\mathbf{d}^{(k)} = \mathbf{r}^{(k)} \\ &\quad \mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha\mathbf{d}^{(k)} \end{aligned}$$

La funzione deve ricevere in ingresso la matrice  $A$ , il vettore  $\mathbf{b}$ , il parametro  $\alpha$  e il vettore iniziale  $\mathbf{x}^{(0)}$ .

Il metodo iterativo si deve fermare se il residuo relativo  $\frac{\|\mathbf{r}^{(k)}\|}{\|\mathbf{b}\|}$  è minore di  $10^{-8}$  oppure se si superano le 1000 iterazioni.

Questa funzione deve usare il metodo della sostituzione in avanti per la risoluzione del sistema lineare  $P\mathbf{d}^{(k)} = \mathbf{r}^{(k)}$ .