

COGNOME  NOME  N. Matricola

FIRMA

Analisi Numerica I - Secondo appello a.a. 2015–2016  
05 febbraio 2016

**Esercizio 1**

Siano dati la matrice  $A$  e il vettore  $\mathbf{b}$

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 5 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Dovendo risolvere il sistema lineare  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ , con  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ ,

1. riscrivere il metodo di Cholesky per matrici simmetriche e definite positive tridiagonali;
2. dopo aver verificato che la matrice data è simmetrica e definita positiva, trovare la soluzione del sistema lineare dato con il metodo dei Cholesky, utilizzando 5 cifre per il calcolo.

## Esercizio 2

Si consideri il seguente problema di punto fisso

$$x = \Phi(x) = \frac{1}{2}e^{1-\frac{x^2}{2}} + 1. \quad (1)$$

Verificare che il problema (1) ammette un unico punto fisso  $\alpha = \Phi(\alpha)$  nell'intervallo  $[1, 2]$ , che le iterazioni di punto fisso associate al problema (1) convergono per ogni scelta di  $x_0 \in [1, 2]$  e trovare l'ordine di convergenza (può essere utile sapere che  $\Phi''(x) \geq 0$ ,  $\forall x \in [1, 2]$ ).

### Esercizio 3

1. Dimostrare che il metodo di Adams-Bashfort

$$u_{n+1} = u_n + \frac{h}{12}[23f(t_n, u_n) - 16f(t_{n-1}, u_{n-1}) + 5f(t_{n-2}, u_{n-2})] \quad (2)$$

è del terzo ordine.

2. Sia dato il problema di Cauchy

$$\begin{cases} y'(t) = ty(t)^2 & t > 0 \\ y(0) = -1, \end{cases} \quad (3)$$

che ammette soluzione esatta  $y(t) = -\frac{2}{t^2+2}$ . Utilizzando il metodo (2) con  $h = 0.25$ ,  $u_1 = y(t_1)$  e  $u_2 = y(t_2)$ , si calcoli un'approssimazione della soluzione esatta del problema (3) in  $t = 1$  e l'errore commesso utilizzando 5 cifre per il calcolo.

#### Esercizio 4

Scrivere uno script di Matlab che

1. disegni i grafici delle funzioni  $f(x) = e^{1-x^2}$  e  $g(x) = x^3 - x - 1$  nell'intervallo  $[1, 2]$ ;
2. approssimi il punto  $\mathbf{P} = (\alpha, f(\alpha)) = (\alpha, g(\alpha))$  di intersezione dei due grafici usando il metodo di Newton;
3. approssimi  $I(f) = \int_1^\alpha [f(x) - f(\alpha)] dx$  e calcoli  $I(g) = \int_\alpha^2 [g(x) - g(\alpha)] dx$ .