

Analisi Numerica I - Primo appello a.a. 2015–2016
20 gennaio 2016
CORREZIONE

Esercizio 1

Sia data la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 10 & -1 & 0 \\ -1 & 10 & -1 \\ 0 & -1 & 10 \end{pmatrix}.$$

Dovendo risolvere il sistema lineare $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$, con $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$,

1. dire, senza fare calcoli, se i metodi iterativi di Jacobi e Gauss-Seidel convergono.
2. posto $A = M + N + D$ con

$$D = \text{diag}(8 \ 8 \ 8) \quad N = M^T \quad M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix},$$

dire se il metodo iterativo

$$D\mathbf{x}^{(k+1)} = -(M + N)\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{b}$$

converge per ogni $\mathbf{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^3$.

Risoluzione

1. I metodi iterativi di Jacobi e Gauss-Seidel convergono essendo la matrice A a dominanza diagonale stretta.
2. Innanzitutto è necessario verificare la consistenza del metodo.

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \Leftrightarrow (D + M + N)\mathbf{x} = \mathbf{b} \Leftrightarrow D\mathbf{x} = -(M + N)\mathbf{x} + \mathbf{b}.$$

essendo $\det(D) \neq 0$. Quindi il metodo proposto è consistente.

Per dimostrare la convergenza abbiamo almeno due modi:

- (a) Il metodo proposto rientra nella famiglia di metodi ottenuti scomponendo $A = P - N$ con $P = D$ e $N = A - D$. È facile verificare (tutti i minori principali delle tre matrici sono strettamente positivi) che A , D e $2D - A$ sono simmetriche e definite positive. Di conseguenza il metodo converge.
- (b) La matrice di iterazione risulta:

$$B = -D^{-1}(M + N) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} & \frac{1}{8} & 0 \\ \frac{1}{8} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{8} \\ 0 & \frac{1}{8} & -\frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

con autovalori e raggio spettrale

$$\lambda_1 = -\frac{1}{4}, \quad \lambda_{2,3} = -\frac{1}{4} \pm \frac{1}{4\sqrt{2}} \quad \Rightarrow \quad \rho(B) = \frac{1}{4} + \frac{1}{4\sqrt{2}} < 1.$$

Il metodo converge $\forall \mathbf{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^3$.

Esercizio 2

Si consideri la funzione

$$f(x) = x \sin\left(\frac{\pi}{2}x\right) \quad x \in [0, 3] \quad (1)$$

1. Si calcoli la cubica a tratti, con due tratti, che interpola la funzione (1) utilizzando nodi equidistanti in $[0, 3]$, considerando gli estremi dell'intervallo come primo e ultimo nodo di interpolazione.
2. Con la funzione interpolante trovata, si calcoli un'approssimazione di $f(x)$ in $x = 3/4$ e $x = 1/3$ e l'errore commesso nei due casi.

Risoluzione

1. La funzione discreta da interpolare risulta

x_i	0	1/2	1	3/2	2	5/2	3
y_i	0	$\frac{\sqrt{2}}{4}$	1	$\frac{3\sqrt{2}}{4}$	0	$-\frac{5\sqrt{2}}{4}$	-3

I due tratti di cubica $p_3^{(0)}(x)$ e $p_3^{(1)}(x)$ da costruire utilizzano le funzioni discrete definite negli intervalli $[0, 3/2]$ e $[3/2, 3]$ rispettivamente.

CUBICA $p_3^{(0)}(x)$ $x \in [0, 3/2]$

$$\begin{aligned} p_3^{(0)}(x) &= \sum_{i=0}^3 y_i \prod_{j=0, j \neq i}^3 \frac{x - x_j}{x_i - x_j} = \frac{\sqrt{2}}{4} \frac{(x-0)(x-1)(x-3/2)}{(1/2-0)(1/2-1)(1/2-3/2)} \\ &+ 1 \frac{(x-0)(x-1/2)(x-3/2)}{(1-0)(1-1/2)(1-3/2)} + \frac{3\sqrt{2}}{4} \frac{(x-0)(x-1/2)(x-1)}{(3/2-0)(3/2-1/2)(3/2-1)} \\ &= \frac{\sqrt{2}}{2} x(x-1)(2x-3) - x(2x-1)(2x-3) + \frac{\sqrt{2}}{2} x(2x-1)(x-1) \\ &= \frac{\sqrt{2}}{2} x[(x-1)(2x-3) - \sqrt{2}(2x-1)(2x-3) + (2x-1)(x-1)] \end{aligned}$$

CUBICA $p_3^{(1)}(x)$ $x \in [3/2, 3]$

$$\begin{aligned} p_3^{(1)}(x) &= \sum_{i=3}^6 y_i \prod_{j=3, j \neq i}^6 \frac{x - x_j}{x_i - x_j} = \frac{3\sqrt{2}}{4} \frac{(x-2)(x-5/2)(x-3)}{(3/2-2)(3/2-5/2)(3/2-3)} \\ &- \frac{5\sqrt{2}}{4} \frac{(x-3/2)(x-2)(x-3)}{(5/2-3/2)(5/2-2)(5/2-3)} - 3 \frac{(x-3/2)(x-2)(x-5/2)}{(3-3/2)(3-2)(3-5/2)} \\ &= -\frac{\sqrt{2}}{2} (x-2)(2x-5)(x-3) + \frac{5\sqrt{2}}{2} (2x-3)(x-2)(x-3) - (2x-3)(x-2)(2x-5) \\ &= \frac{\sqrt{2}}{2} (x-2)[- (2x-5)(x-3) + 5(2x-3)(x-3) - \sqrt{2}(2x-3)(2x-5)] \end{aligned}$$

- 2.

x	$p_3^{(i)}$	valore polinomiale	valore funzione	errore
3/4	$p_3^{(0)}$	0.695082521472478	0.692909649383465	0.002172872089013
9/4	$p_3^{(1)}$	-0.873160171779821	-0.861037722821452	0.012122448958370

Esercizio 3

1. Dimostrare che il metodo di Eulero modificato

$$\begin{cases} K_1 = hf(t_n, u_n) \\ K_2 = hf(t_n + h/2, u_n + K_1/2) \\ u_{n+1} = u_n + K_2 \end{cases} \quad (2)$$

è zero-stabile.

2. Sia dato il problema di Cauchy

$$\begin{cases} y' = ty^2 & t > 0 \\ y(0) = -1, \end{cases} \quad (3)$$

che ammette soluzione esatta $y(t) = -\frac{2}{t^2+2}$. Utilizzando il metodo (2) con $h = 0.25$, si calcoli un'approssimazione della soluzione esatta in $t = 0.5$ e l'errore commesso utilizzando 5 cifre per il calcolo.

Risoluzione

1. Due modi:

- (a) Nell'ipotesi che la funzione $f(t, y)$ sia lipschitziana rispetto a y , con costante di lipschitzianità L , basta dimostrare che la funzione incremento del metodo di Eulero modificato risulta lipschitziana rispetto a u_n , per ogni h e per ogni t_n .

$$\Phi(t_n, u_n; h, f) = f(t_n + h/2, u_n + hf(t_n, u_n)/2).$$

Per ogni coppia v_n, w_n si ha:

$$\begin{aligned} |\Phi(t_n, v_n; h, f) - \Phi(t_n, w_n; h, f)| &\leq L|v_n + hf(t_n, v_n)/2 - w_n + hf(t_n, w_n)/2| \\ &\leq L|v_n - w_n| + hL/2|v_n - w_n| \leq (1 + h/2)L|v_n - w_n| \end{aligned}$$

da cui la tesi, considerando che $h \leq T$, ampiezza dell'intervallo in cui si approssima il problema.

- (b) Essendo il metodo dato di tipo Runge-Kutta, la consistenza implica la 0-stabilità. La consistenza per i metodi di Runge-Kutta si ha se

$$\sum_{i=1}^s b_i = 1$$

nel nostro caso vera, perché $b_1 = 0$ e $b_2 = 1$.

2. La tabella riporta i risultati che si ottengono:

Table 1: Risultati

t_n	K_1	K_2	u_n	y_n	e_n
0			-1	-1	0
0.25	0.0000E+00	3.1250E-02	-9.6875E-01	-9.6970E-01	9.5000E-04
0.5	5.8655E-02	8.2736E-02	-8.8601E-01	-8.8889E-01	2.8800E-03

Esercizio 4

Scrivere uno script di Matlab che implementi i metodi di Heun e di Crank-Nicolson per approssimare la soluzione del problema di Cauchy

$$\begin{aligned} y' &= -3(1+t^2)y \quad t \in (0, T) \\ y(0) &= 1 \end{aligned}$$

chiedendo T e il numero di sottointervalli come input, e che disegni il grafico della soluzione esatta, $y(t) = e^{-3t-t^3}$, e delle due soluzioni approssimate.

Risoluzione

Prima di procedere alla scrittura dello script, è necessario notare che il problema dato è lineare in y e quindi il metodo di Crank-Nicolson :

$$\begin{aligned} u_{n+1} &= u_n + \frac{h}{2}[f(t_n, u_n) + f(t_{n+1}, u_{n+1})] \\ &= u_n + \frac{h}{2}[-3(1+t_n^2)u_n - 3(1+t_{n+1}^2)u_{n+1}] \end{aligned}$$

può essere riscritto nel modo seguente:

$$u_{n+1} = \frac{2 - 3(1+t_n^2)}{2 + 3(1+t_{n+1}^2)}u_n.$$